

セマフォを用いたアルゴリズム

1. セマフォを用いた相互排除アルゴリズム

広域変数と初期値

```
semaphore s := 1;      /* 空き資源の数 */
```

プロセス i の相互排除処理

```
wait(s);               /* 資源を要求する 資源が得られない場合は空くまで待つ */
CSi();                 /* プロセス  $i$  の臨界領域 */
signal(s);             /* 資源を解放する */
NCSi();                /* プロセス  $i$  の非臨界領域 */
```

2. セマフォを用いたパイプ処理

広域変数と初期値

```
semaphore s := N;     /* バッファの空き領域数 */
semaphore m := 0;     /* バッファ中のメッセージ数 */
Message Buffer[N];    /* メッセージバッファ */
```

送信側プロセスの送信処理

```
int i:= 0;            /* 次に書き込むバッファの位置 */
while (true) {
    send_msg の生成;
    wait (s);          /* バッファの空き領域数が 1 以上になるのを待つ */
    Buffer[i] := send_msg; /* バッファへの書き込み */
    signal (m);        /* バッファ内のメッセージ数を 1 増やす */
    i := (i + 1) mod N; /* 書き込み位置を 1 つ後ろ(末尾まで行けば先頭)に */
}
}
```

受信側プロセスの受信処理

```
int j:= 0;            /* 次に読み出すバッファの位置 */
while (true) {
    wait (m);          /* バッファ内のメッセージ数が 1 以上になるのを待つ */
    recv_msg := Buffer[j]; /* バッファからの読み出し */
    signal (s);        /* バッファの空き領域数を 1 増やす */
    j := (j + 1) mod N; /* 読み出し位置を 1 つ後ろ(末尾まで行けば先頭)に */
    recv_msg の処理;
}
}
```

3. セマフォを用いたリーダライタ問題アルゴリズム

広域変数と初期値

```
semaphore w := 1          /* 書き込みプロセスの制御 */
semaphore m := 1          /* w, r に対するアクセス制御 */
int r := 0;               /* 同時読み出しプロセス数 */
```

ライタープロセスの書き込み処理

```
while (true){
    write_data の生成;
    wait (w);                /* 他に読み, 書きをしているプロセスがいれば待つ */
    write (write_data);     /* 書き込み */
    signal (w);
}
```

リーダプロセスの読み込み処理

```
while (true){
    wait (m);                /* 他に w, r を操作しているプロセスがいれば待つ */
    if (r = 0) wait (w);    /* 他のプロセスの書き込みを遮断 */
    ++r;
    signal (m);
    read_data := read();    /* 読み込み */
    wait (m);
    --r;
    if (r = 0) signal (w); /* 読み込み中のプロセス数が 0 ならば書き込み可能に */
    signal (m);
    read_data の処理;
}
```